

SUBROUTINE RSU32(XI,ETA,E,ENU,SPAN)

```
C
C -----
C UNTERPROGRAMM R S U 3 2 STELLT DIE ALLGEMEINE
C SPANNUNGSMATRIX EINES RECHTECKIGEN SCHEIBENELEMENTES
C MIT DREI FREIHEITSGRADEN JE KNOTENPUNKT AUF
C -----
C
C VARIABLEN***
C
C XI, ETA      KOORDINATEN DES AUFPUNKTES
C E,  ENU      E-MODUL UND POISSONSCHES ZAHL
C SPAN(I,J)    SPANNUNGSMATRIX
C
C
C DIMENSION SPAN(3,12)
C
C DO 1 I=1,3
C DO 1 J=1,12
1 SPAN(I,J)=0.
C
C SPAN(1,2)=1.
C SPAN(1,4)=ETA
C SPAN(1,5)=ETA*ETA
C SPAN(1,9)=ENU
C SPAN(1,10)=ENU*XI
C SPAN(1,11)=XI*SPAN(1,10)
C
C SPAN(2,2)=ENU
C SPAN(2,4)=ENU*ETA
C SPAN(2,5)=ETA*SPAN(2,4)
C SPAN(2,9)=1.
C SPAN(2,10)=XI
C SPAN(2,11)=XI*XI
C
C SPAN(3,3)=(1.-ENU)/2.
C SPAN(3,4)=XI*SPAN(3,3)
C SPAN(3,5)=2.*ETA*SPAN(3,4)
C SPAN(3,6)=2.*ETA*SPAN(3,3)
C SPAN(3,8)=SPAN(3,3)
C SPAN(3,10)=SPAN(3,6)/2.
C SPAN(3,11)=SPAN(3,5)
C SPAN(3,12)=2.*XI*SPAN(3,3)
C
C FAK=E/(1.-ENU*ENU)
C DO 2 I=1,3
C DO 2 J=1,12
2 SPAN(I,J)=FAK*SPAN(I,J)
C
C RETURN
C
C END
```