









- [3] Deutsch, R.: Estimation Theory; Prentice-Hall Inc., Englewood Cliffs, N. Y. (1965).
- [4] Pázman, A.: Foundations of Optimum Experimental Design; D. Reidel Publishing Company, Dordrecht / Boston / Lancaster / Tokyo (1986).
- [5] Goodwin, G. C., R. L. Payne: Dynamic System Identification – Experiment Design and Data Analysis; Mathematics in Science and Engineering, Vol. 136, Academic Press, New York / San Francisco / London (1977).
- [6] Mehra, R. K.: Choice of Input Signals; in: Eykhoff, P. (Ed.): Trends and Progress in System Identification; Pergamon Press, Oxford / New York / Toronto / Sydney / Paris / Frankfurt (1981), pp. 305–366.
- [7] Bard, Y.: Nonlinear Parameter Estimation; Academic Press, New York and London (1974).
- [8] Cottin, N.: Versuchsoptimierung für die parametrische Identifikation linearer elastomechanischer Systeme – Parameteranpassung des Rechenmodells; in: Natke, H. G. und K. Popp (Herausgeber): Dynamische Probleme – Modellierung und Wirklichkeit; Mitteilung des Curt-Risch-Institutes der Universität Hannover (1987), CRI-K-1/1987, S. 255–272.
- [9] Cottin, N.: Optimale Versuchsauslegung für die Identifikation elastomechanischer Systeme; Forschungsbericht aus dem Curt-Risch-Institut; CRI-F-1/1987, Universität Hannover (1987).